

Manual del usuario del Micro Gyro GA250

El GA250 es un giroscopio AVCS/MEMS de alto rendimiento, especialmente diseñado y optimizado para sus helicópteros de radiocontrol. Este, tiene un tamaño y un peso muy reducidos. Es sencillo de programar, tiene prácticas funciones, una amplia gama de servos aplicables (solo digitales) y un bloqueo de cola con un rendimiento superior para sus aplicaciones en 3D duro.

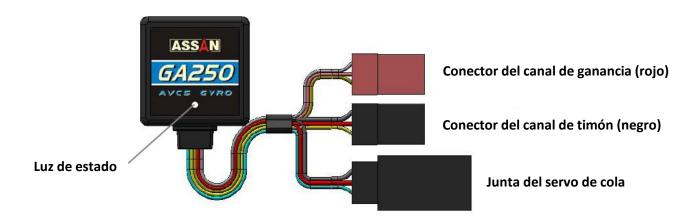
Características técnicas

- Sensor: MEMS.
- ❖ Sistema de control: AVCS (Angular Vector Control System (Sistema de control de vector angular)).
- Función dual de ganancia: dos modos de operación pueden ser seleccionados desde el transmisor: modo AVCS o modo Rate (proporcional).
- Compatible con todos los servos digitales, incluyendo 1520us, 760us y 960us.

Parámetros técnicos

- 1. Voltaje de funcionamiento: 3.0 ~ 9.0V DC
- 2. Corriente de funcionamiento: 20mA (a 5.0V)
- 3. Temperatura de funcionamiento: -15ºC ~ 60ºC
- 4. Dimensiones: 21x21x10 mm
- 5. Peso: 8.0g (cables y conectores incluidos).

Funciones y componentes





Luz de estado

	Luz de estado	Describe	
Modo de operación	Parpadeo rápido azul	Calibrando el giroscopio	
	Luz azul fija	Modo AVCS	
	Azul, 2 parpadeos	Modo AVCS, stick de timón no centrado	
	Luz apagada	Modo Rate	
Códigos de error	Parpadeo lento rojo	El giróscopo no recibe señal de ganancia. Por	
		favor, compruebe el cable y el conector.	
	Parpadeo lento azul	El giróscopo no recibe señal del timón. Por	
		favor, compruebe el cable y el conector.	

Configurando su giróscopo por primera vez

Siga estos pasos en el orden especificado para implementar correctamente su gyro.

- ❖ Fije el gyro a su modelo: por favor, fije el gyro en un lugar estable de su helicóptero con la cinta de doble cara. Si se encuentra en un lugar con excesivas vibraciones, por favor añada una chapa metálica para ayudar a reducir su influencia.
- Conecte el gyro al receptor. No conecte el servo de cola en este momento.
- Asegúrese de que los trims y subtrims del emisor están en punto cero y que la mezcla de colectivo a pitch en cola está desactivada.
- Encienda su RX y su gyro.
- Seleccione el tipo de servo correcto tal y como se describe en el apartado de selección de servos de esta guía.
- ❖ Apague el gyro.
- Conecte el servo de cola al gyro y después, encienda el gyro.
- Siga el manual para ajustar la dirección del gyro, el punto final máximo del servo y el punto final mínimo del servo.
- Salga del modo de ajuste.
- ❖ Ajuste la ganancia del gyro desde su emisor.
- Confirme todos los puntos y prepárese para volar.

Selección del tipo de servo

El GA-250 ha sido diseñado para funcionar con todos los servos digitales modernos, no use ningún tipo de servo analógico. Hay diferentes tipos de servos digitales y si usa una configuración equivocada, estropeará su servo o este no funcionará correctamente. Así pues, por favor, haga esta configuración en el primer paso.

Esta es la manera de entrar en el modo de selección de servo: alimente su gyro y mientras parpadee la luz azul, mueva el interruptor de ganancia tres o más veces rápidamente en su emisora. Usted se encuentra ahora en modo selección de tipo de servo. Moviendo la palanca de dirección a izquierda o derecha conseguirá diferentes tipos. El número y los colores de los parpadeos le indicarán el tipo de servo seleccionado actualmente.

N.del T.: seleccione unos valores de ganancia alto y bajos muy diferenciados entre sí para que el gyro detecte con facilidad que la palanca cambia de posición. Una vez finalizado el ajuste puede volver a ponerlos a su gusto.



Operación	← Mueva la palanca a la izquierda		la	Mueva la pala	anca a derecha 🔿
Estado de la luz	•				••••
Tipo	1520us / 333Hz		760us / 560Hz	1520us / 250Hz	960us / 333Hz
	Futaba S9253	Align DS410	Futaba	JR 2700G	LogicTech 6100
Lista de modelos (no se incluyen todos los posibles)	Futaba S9254	Align DS420	BLS251	JR 8700G	LogicTech 3100
	Futaba S9257	Align DS510	Futaba	JR 810G	Hitec HSG-
	Futaba S9650	Align DS520	S9251	Sky HDS-577	5083MG
	Futaba S3153	Align DS610	Futaba	Sky HDS-877	
	Futaba S3154	Align DS620	S9256		
	JR 8900G	Align DS650	MKS DS8910	Henge / HK D922MG	
	JR 3400G	Hitec 5925MG	MKS BLS980		
	JR 3500G	Hitec 6965HB			
	Aitronics	Hitec 5083MG			
	94758	Sanwa ERG-			
	Airtronics	WX Robbe FS61BB			
	94761				

Nota: si su servo digital no aparece listado en la tabla anterior, por favor pregunte a su suministrador o visite el sitio de asistencia del fabricante para recibir información de soporte. Una configuración incorrecta puede dañar el servo o hacerle perder la cola durante el vuelo.

Una vez seleccionado el tipo de servo debe abandonar el menú de selección de servo simplemente apagando el gyro.

Configuración

Una vez conectado su servo de cola al gyro, encienda los sistemas. Terminada la calibración del gyro, siguiendo las instrucciones, podrá ajustar la dirección del gyro, puntos finales máximo y mínimo tal y como se describe a continuación.

Nota: El número de luces azules parpadeando significan el tipo de ajuste. El número de luces rojas parpadeando significan cuál es su selección.

Paso 1: Cambio de dirección del gyro

Ponga su palanca de dirección el máximo a la derecha o izquierda posible y accione el interruptor de ganancia tres o más veces rápidamente. Su gyro parpadeará rojo y azul de forma constante, entonces devuelva la palanca de dirección a la posición neutral. Cambiando el interruptor de ganancia entre AVCS y Rate una vez, usted entrará en la configuración de cambio de dirección del gyro.

N.del T.: El servo Henge/HK D922MG ha sido probado y añadido en esta lista por componentes del foro www.helicopterosrc.net. No aparece en el listado original.



Operación	← Mueva la palanca a izquierda	Mueva la palanca a derecha →
Estado de la luz		
Dirección del gyro	Normal	Reverse

El gyro tiene dos modos de dirección: Normal y Reverse. Haga rotar el helicóptero al menos 90º en sentido anti-horario y en un intento de oponerse a esa rotación, el gyro debe mover las palas de cola de la misma manera que si se aplicara la palanca de dirección a la derecha. Eso significa que la dirección del gyro es correcta. Si no, cambie la dirección del gyro.

Este paso es crítico. Si la dirección del gyro es incorrecta, el helicóptero podría derrapar (girar/rotar) a alta velocidad y causar una situación de extremo peligro durante el despegue!

Paso 2: Ajuste del límite superior del servo

Cuando la dirección del servo sea correcta, cambiando la palanca del modo Rate al AVCS una vez, se encontrará en la configuración del límite superior del servo. Usando el stick de cola, ajuste la posición del servo de cola hasta el punto en que alcance los máximos grados sin llegar a los límites mecánicos. Cuando esté satisfecho, cambie la palanca de Rate a AVCS una vez para seguir con el siguiente ajuste.

Luz de estado	• • •
Aumento	Mueva la palanca de dirección hacia la posición inferior.
Disminución	Mueva la palanca de dirección hacia la posición superior.

Paso 3: Ajuste del límite inferior del servo

Ahora, usted se encuentra en el ajuste del límite inferior del servo. Del mismo modo que en el ajuste superior, usando el stick de cola ajuste la posición del servo hasta su posición máxima sin llegar a forzarlo.

Luz de estado	• • •
Aumento	Mueva la palanca de dirección hacia la posición superior.
Disminución	Mueva la palanca de dirección hacia la posición inferior.

En este punto usted ha completado todos los ajustes y debe salir del modo de ajuste. Cambiando de posición la palanca de ganancia tres o más veces rápidamente su giroscopio volverá al modo de trabajo normal. Si mueve la palanca una sola vez, volverá al ajuste de dirección del servo.

Nota 1: En cualquier punto del proceso de ajuste, usted puede salir del modo de ajuste cambiando la palanca de ganancia tres o más veces rápidamente.

Nota 2: En modo de trabajo, cuando necesite recalibrar el giróscopo en cualquier momento, deberá mover la palanca de ganancia tres o más veces rápidamente.

¡Disfrute!

Nota: El traductor no se hace responsable en ningún caso de cualquier problema que pueda ocasionar el uso de esta guía para el ajuste de su giróscopo. Úselo bajo su propia responsabilidad.